

Niveau : L2 mathématiques  
Contrôle d'algèbre 4

Le: 17/05/2023  
Durée: 1h 30min

**Exercice 1:** (6 pts)

Soit  $A \in M_3(\mathbb{R})$  telle que:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

1. Déterminer la forme bilinéaire  $b$  associée à la matrice  $A$  dans la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .
2. Déterminer  $\ker b$ .
3. Soit  $\beta' = \{v_1(1, 2, 1), v_2(0, -1, 1), v_3(2, 1, 1)\}$  une base de  $\mathbb{R}^3$ .

Trouver la matrice  $A'$  associée à la forme bilinéaire  $b$  dans la base  $\beta'$  à l'aide de la matrice de passage  $P_{\beta_c \rightarrow \beta'}$ .

**Exercice 2:** (6 pts)

Soit  $b : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  une forme bilinéaire symétrique telle que:

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 : b(x, y) = 2x_1y_1 + x_2y_2 + 5x_3y_3 - x_1y_2 - x_2y_1 - x_1y_3 - x_3y_1 - x_2y_3 - x_3y_2$$

1. Déterminer la forme quadratique associée à  $b$ .
2. Donner une réduction en carrée de Gauss pour la forme quadratique  $q$  et déterminer  $\text{sign}(q)$  et  $\text{rg}(q)$ .
3. Est-ce-que  $q$  est définie positive? Justifier votre réponse.
4. Déterminer l'ensemble des vecteurs isotropes  $I(q)$ .

**Exercice 3:** (6 pts)

1. Soit la forme bilinéaire  $b : \mathbb{R}_3[x] \times \mathbb{R}_3[x] \rightarrow \mathbb{R}$

$$(P, Q) \longrightarrow b(P, Q) = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} P(t) Q(t) \sin(t) dt$$

Est-ce-que  $b$  est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}_3[x]$ ?

2.  $\mathbb{R}^3$  est muni de sa structure euclidienne canonique. On considère:

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - 3y + 2z = 0 \text{ et } y + z = 0\}$$

Déterminer une base de  $F^\perp$ .

---

**Exercice 4:** (2 pts)

Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel,  $F$  un s.e.v de  $E$  et  $\beta = \{v_1, \dots, v_p\}$  une base de  $F$ , et soit  $b : E \times E \mapsto \mathbb{R}$  une forme bilinéaire.

Montrer que si  $w \in E$  est orthogonal à tout élément de  $\beta$  alors  $w$  est orthogonal à tout vecteur  $x$  de  $F$ .

## La correction

### Exercice 1: (6 pts)

On a:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

1. La forme bilinéaire  $b$  associée à la matrice  $A$  (2pts)

$$\text{On a } b(x, y) = x^t A y$$

$$= x_1 y_1 + 2x_1 y_2 + 3x_1 y_3 + 2x_2 y_1 + 2x_2 y_2 + x_2 y_3 + 3x_3 y_2 + x_3 y_2 + 5x_3 y_3$$

2. Déterminer  $\ker b$ . (2pts)

On a  $\ker b = \{x \in \mathbb{R}^3; b(x, y) = 0\}$ , il suffit de résoudre le système  $Ax = 0$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + 3x_3 = 0 \dots (1) \\ 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \dots (2) \\ 3x_1 + x_2 + 5x_3 = 0 \dots (3) \end{cases}$$

De (1)  $\underbrace{x_1 = -2x_2 - 3x_3}_{(*)} \xrightarrow{(2)} \underbrace{x_2 = -\frac{5}{2}x_3}_{(**)}$ , remplaçons (\*) et (\*\*) dans (3) on trouve

$$x = y = z = 0.$$

$$\text{Donc } \ker b = \{(0, 0, 0)\}.$$

Vous pouvez trouver le même résultat d'après le calcul de déterminant, on trouve  $\det A = -17 \neq 0$  donc  $rg(A) = rg(b) = 3$  et on a

$$\dim E = \dim \ker b + rg(b) = 3$$

alors  $\dim \ker b = 0$  d'où  $\ker b = \{(0, 0, 0)\}$ .

3.  $\beta' = \{v_1(1, 2, 1), v_2(0, -1, 1), v_3(2, 1, 1)\}$  une base de  $\mathbb{R}^3$ .. (2pts)

$$\text{On a } A' = P^t \cdot A \cdot P \text{ où } P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}, \text{ donc } A' = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 1 \\ 3 & 1 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 2 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$A' = \begin{pmatrix} 32 & 3 & 33 \\ 3 & 5 & 5 \\ 33 & 5 & 33 \end{pmatrix}$$

---

### Exercice 2: (6 pts)

On a:

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 : b(x, y) = 2x_1 y_1 + x_2 y_2 + 5x_3 y_3 - x_1 y_2 - x_2 y_1 - x_1 y_3 - x_3 y_1 - x_2 y_3 - x_3 y_2$$

1. La forme quadratique associée à  $b$ . (1pt)

$$\text{On a } q(x) = b(x, x) = 2x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 - 2x_1 x_2 - 2x_1 x_3 - 2x_2 x_3$$

2. Donnons une réduction en carrée de Gauss pour la forme quadratique  $q$  (2pts)

$$\begin{aligned}
 q(x) &= 2x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3 - 2x_2x_3 \\
 &= 2x_1^2 + 2(-x_2 - x_3)x_1 + x_2^2 + 5x_3^2 - 2x_2x_3 \\
 &= 2\left[x_1^2 + 2\left(\frac{-x_2 - x_3}{2}\right)x_1\right] + x_2^2 + 5x_3^2 - 2x_2x_3 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 - 2\left(\frac{x_2 + x_3}{2}\right)^2 + x_2^2 + 5x_3^2 - 2x_2x_3 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 + \frac{1}{2}x_2^2 + \frac{9}{2}x_3^2 - 3x_2x_3 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 + \frac{1}{2}x_2^2 + 2\left(-\frac{3}{2}x_3\right)x_2 + \frac{9}{2}x_3^2 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 + \frac{1}{2}(x_2^2 + 2(-3x_3)x_2) + \frac{9}{2}x_3^2 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 + \frac{1}{2}(x_2 - 3x_3)^2 - \frac{1}{2}(-3x_3)^2 + \frac{9}{2}x_3^2 \\
 &= 2\left(x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3)\right)^2 + \frac{1}{2}(x_2 - 3x_3)^2
 \end{aligned}$$

$$\text{sign}(q) = (p, n) = (2, 0) \dots (0.5) \text{ et } \text{rg}(q) = p + n = 2 \dots (0.5).$$

3.  $q$  est définie SSI  $q(x) = 0 \iff x = 0$  et positive SSI  $q(x) \geq 0$

D'après la réduction en carrée de Gauss  $q(x)$  est une somme de deux sommes carrées donc  $q(x) \geq 0$  (0.5)

Maintenant pour  $x = (2, 3, 1)$  on trouve  $q(x) = 0$  donc  $q$  n'est pas définie. (0.5)

4. L'ensemble des vecteurs isotropes  $I(q)$ . (1pt)

$$\text{On a } I(q) = \{x \in \mathbb{R}^3, q(x) = 0\}$$

$$\begin{aligned}
 q(x) = 0 &\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 - \frac{1}{2}(x_2 + x_3) = 0 \\ x_2 - 3x_3 = 0 \end{cases} \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 = 2x_3 \\ x_2 = 3x_3 \end{cases}
 \end{aligned}$$

$$I(q) = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / x_1 = 2x_3 \text{ et } x_2 = 3x_3\}$$

---

**Exercice 3:** (6 pts)

1. Soit la forme bilinéaire  $b : \mathbb{R}_3[x] \times \mathbb{R}_3[x] \longrightarrow \mathbb{R}$

$$(P, Q) \longrightarrow b(P, Q) = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} P(t) Q(t) \sin(t) dt$$

$b$  est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}_3[x]$  SSI  $b$  une forme bilinéaire symétrique définie positive (1pt)

D'après la question  $b$  est une forme bilinéaire, et on a  $b(Q, P) = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} Q(t) P(t) \sin(t) dt = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} P(t) Q(t) \sin(t) dt = b(P, Q)$ , donc  $b$  est symétrique. (1pt)

D'autre part  $q(P) = b(P, P) = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} (P(t))^2 \sin(t) dt$  mais on sait que la fonction  $\sin(t) \leq 0$  pour  $t \in [\pi; \frac{3\pi}{2}]$  et  $\sin(t) \geq 0$  pour  $t \in [\frac{\pi}{2}, \pi]$ , donc dans  $[\frac{\pi}{2}, \frac{3\pi}{2}]$  la fonction  $\sin(t)$  n'est pas toujours positive d'où  $b$  n'est pas positive. Donc  $b$  n'est pas un produit scalaire sur  $\mathbb{R}_3[x]$  (1pt).

Ou bien si vous ne remarquer pas que la forme bilinéaire n'est pas positive, si on doit vérifier la dernière condition ( $b$  est définie) on trouve pour  $P(t) = Q(t) = 1$  que  $q(P) = b(P, P) = \int_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} \sin(t) dt = -\cos(t) \Big|_{\frac{\pi}{2}}^{\frac{3\pi}{2}} = 0$  c-à-d on trouve  $q(P) = 0$  mais  $p(t) \neq 0$ . Donc  $b$  n'est pas définie alors  $b$  n'est pas un produit scalaire.

2. Déterminer une base de  $F^\perp$  (3pts)

$$F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - 3y + 2z = 0 \text{ et } y + z = 0\}$$

$$y = -z \text{ et } x = -3z - 2z = -5z \text{ donc } F = \{(-5z, -z, z) / z \in \mathbb{R}\} = \text{vect}\{(-5, -1, 1)\}.$$

$$F^\perp = \{x \in \mathbb{R}^3, \forall y \in F \langle x, y \rangle = 0\}$$

$$\langle (x_1, x_2, x_3), (-5, -1, 1) \rangle = 0 \Leftrightarrow -5x_1 - x_2 + x_3 = 0 \implies x_2 = -5x_1 + x_3$$

$$F^\perp = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 / x_2 = -5x_1 + x_3\} = \text{vect}\{(1, -5, 0), (0, 1, 1)\}$$

**Exercice 4:** (2 pts)

On a  $\beta = \{v_1, \dots, v_p\}$  une base de  $F$ ; soit  $x \in F$  alors  $\exists \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{R} : x = \sum_{i=1}^p \alpha_i v_i$ . (0.5)

Donc  $b(w, x) = b\left(w, \sum_{i=1}^p \alpha_i v_i\right) = \sum_{i=1}^p \alpha_i b(w, v_i)$  car  $b$  est une forme bilinéaire (0.75). Mais  $w$  est orthogonal à tout élément de  $F$  donc  $\forall i = \overline{1; p} : b(w, v_i) = 0$  ce qui donne que  $b(w, x) = 0$  alors  $w$  est orthogonal à tout vecteur  $x$  de  $F$ . (0.75)